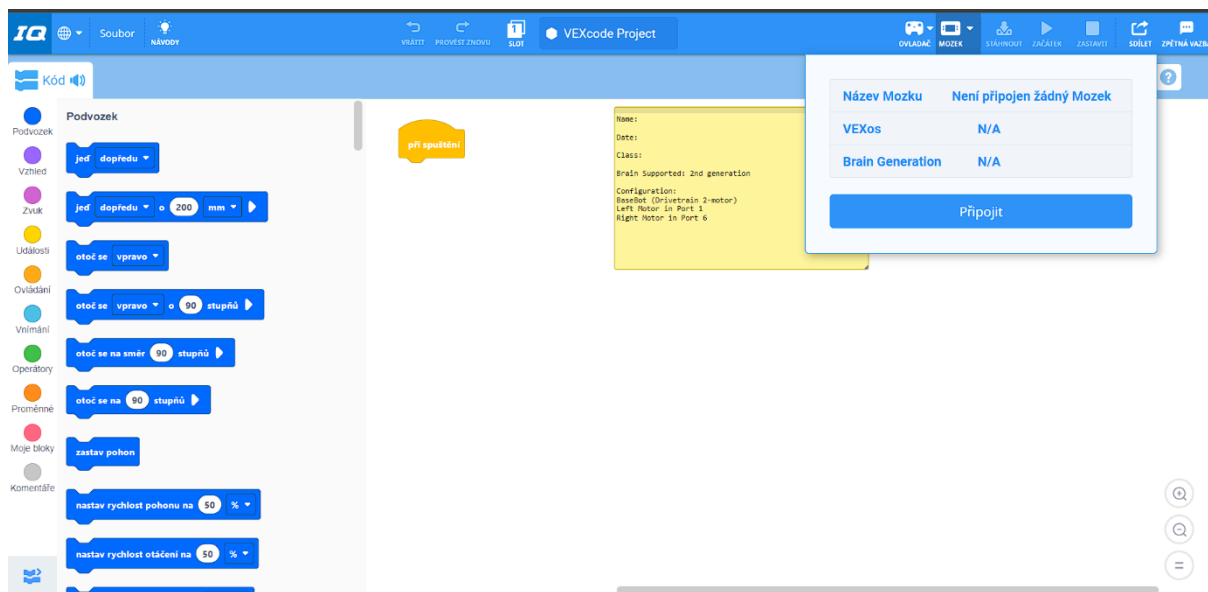
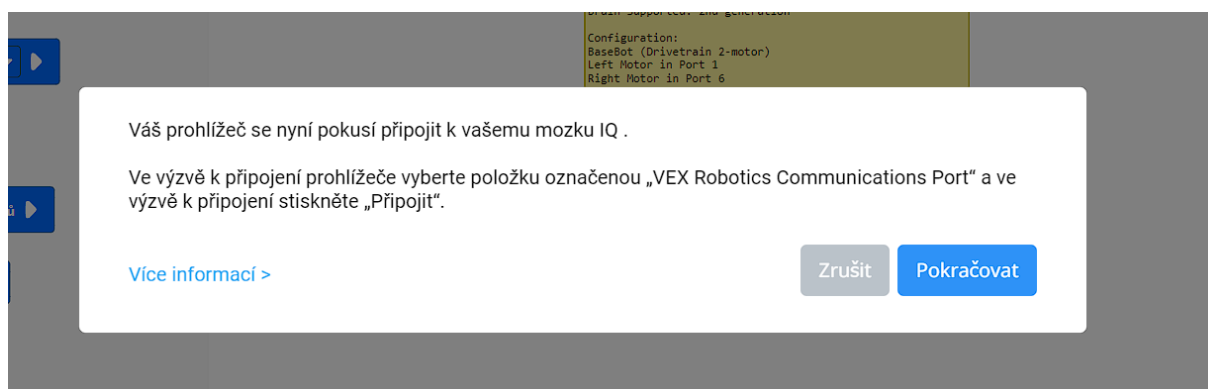


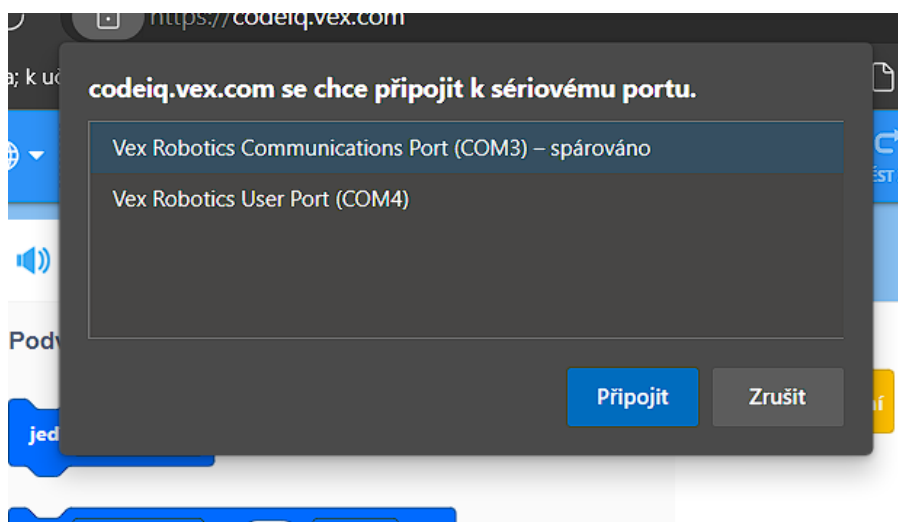
Připojení řídicí jednotky:



Dáme připojit.



Dáme pokračovat.



Vybereme název Vex Robotics Communications Port a dáme připojit.